

Схема 11. Схема подключения контроллера CAN-шины CAN-LOG

Рисунок 1 - Схема подключения контроллера CAN-шины CAN-LOG

Данная схема применяется для подключения к терминалу контроллера CAN-шины: CAN-LOG M444 и CAN-LOG P145, предназначенных для контроля технических эксплуатационных параметров современных автомобилей, оборудованных шиной CAN, и передачи этих параметров на терминал.

Контакт RS232 Rx контроллера CAN-шины подсоединяется к контакту B/Tx дополнительного интерфейсного разъема терминала, RS232 Tx к A/Rx.

Дополнительные инструкции по настройке и программированию модуля CAN-LOG M444 и CAN-LOG P145 можно найти по адресу <http://www.can-pro.ru/all/log/save/>

<<Назад Перейти к содержанию Далее>>